

Methods of Mathematical Physics

§3 Orthogonal Coordinates

Lecturer: 黄志琦

<http://zhiqihuang.top/mmp>

Outline

Orthogonal Coordinates

Operators

Homework

正交曲面坐标系

先作平坦近似，再修正

正交曲面坐标系

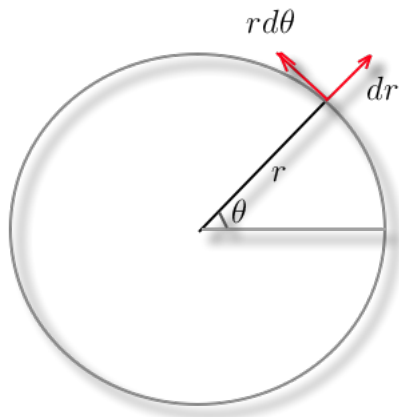
如果任意点附近的坐标轴方向总是两两垂直，则称该坐标系为**正交曲面坐标系**。

(所谓附近的坐标轴方向，是指仅变化一个坐标分量所得的曲线在这个点的切线方向。)



- 二维的直角坐标系 x, y ;
- 二维的极坐标系 r, θ ;
- 三维的直角坐标系的 x, y, z ;
- 三维的柱坐标系 r, θ, z ;
- 三维的球坐标系 r, θ, φ 。

极坐标是正交坐标系的图示

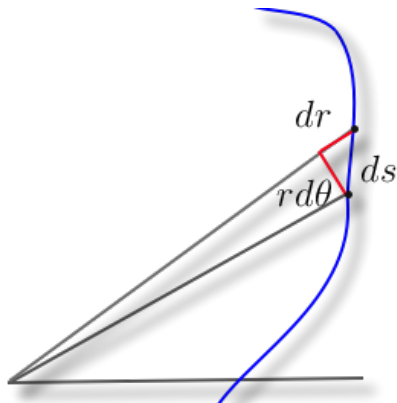


变化 r 和变化 θ 对应的小长度元分别为 dr 和 $r d\theta$ ，且方向垂直。

极坐标弧长公式

根据勾股定理，显然有

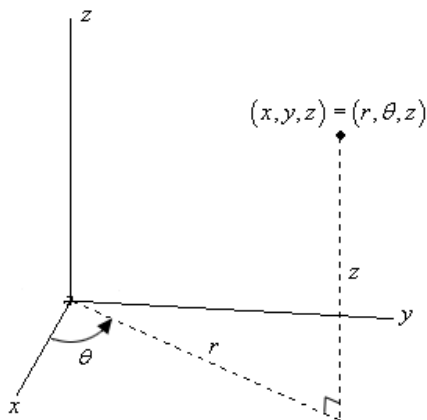
$$ds^2 = dr^2 + (rd\theta)^2 = dr^2 + r^2 d\theta^2$$



如果曲线以 $r(\theta)$ 的函数形式表示，则得到弧长公式

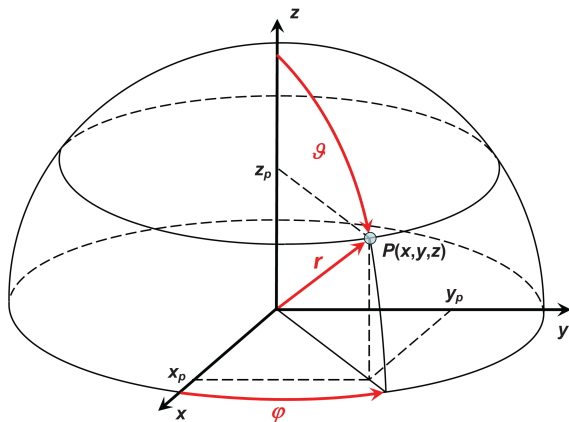
$$ds = \sqrt{dr^2 + r^2 d\theta^2} = \sqrt{r'^2 + r^2} d\theta$$

思考题



写出柱坐标系 (r, θ, z) 的正交长度元，由此推导柱坐标系弧长公式。

思考题



写出球坐标系 (r, θ, ϕ) 的正交长度元，由此推导球坐标系弧长公式。

正交曲面坐标系中的算符

梯度不需要修正；散度需要面积元修正；旋度需要长度元修正

梯度 = 单位长度内标量函数的变化

以球面坐标系为例：正交长度元分别为 dr , $r d\theta$, $r \sin \theta d\phi$ 。

设 f 为某个标量函数（如温度，电势等不带方向的量）

- ▶ 沿着 dr 方向（保持 θ , ϕ 不变，变化 r ）， f 的梯度分量为

$$\lim_{\delta r \rightarrow 0} \frac{\delta f}{\delta r} = \frac{\partial f}{\partial r}$$

- ▶ 沿着 $r d\theta$ 方向（保持 r , ϕ 不变，变化 θ ）， f 的梯度分量为

$$\lim_{\delta \theta \rightarrow 0} \frac{\delta f}{r \delta \theta} = \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta}$$

- ▶ 沿着 $r \sin \theta d\phi$ 方向（保持 r , θ 不变，变化 ϕ ）， f 的梯度分量为

$$\lim_{\delta \phi \rightarrow 0} \frac{\delta f}{r \sin \theta \delta \phi} = \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \phi}$$

梯度 = 单位长度内标量函数的变化

因此，球坐标系下的梯度为

$$\nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial r}, \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta}, \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \phi} \right).$$

(注意这个只是沿着局域的三个正交长度元方向进行分解，不同于线性代数里的用三个固定的基进行分解)

思考题



写出极坐标系和柱坐标系下的梯度。

流 j 的散度是单位体积的 j 净流出率

仍以球坐标系为例：

设 j 沿着长度元 dr , $r d\theta$, $r \sin \theta d\phi$ 的分量为： (j_r, j_θ, j_ϕ) 。

那么 $j_r(r d\theta)(r \sin \theta d\phi)$ 代表了 j_r 流过垂直于 dr 方向的面积元的量。它沿 dr 方向的变化率代表了 dr 方向的流出流入不平衡，对净流出率的贡献为：

$$\frac{\partial}{\partial r} [(r d\theta)(r \sin \theta d\phi) j_r] dr$$

除以体积元 $dr(r d\theta)(r \sin \theta d\phi)$ ，得到贡献：

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 j_r)$$

流 j 的散度是单位体积的 j 净流出率

同理，沿 $rd\theta$ 方向的贡献为

$$\frac{1}{(dr)(rd\theta)(r \sin \theta d\phi)} \frac{\partial}{\partial \theta} [(dr)(r \sin \theta d\phi)j_\theta] d\theta = \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta j_\theta)$$

沿 $r \sin \theta d\phi$ 方向的贡献为

$$\frac{1}{(dr)(rd\theta)(r \sin \theta d\phi)} \frac{\partial}{\partial \phi} [(dr)(rd\theta)j_\phi] d\phi = \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} j_\phi$$

总结快速写出散度的办法

- 1 以三个长度元写出直角坐标系形式的“平坦近似散度”：

$$\nabla \cdot \mathbf{j} \approx \frac{\partial}{\partial r} j_r + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} j_\theta + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} j_\phi$$

- 2 每一项都在微分号内乘以面积修正因子，在外面除掉。例如垂直 dr 方向的面积元为 $r d\theta r \sin \theta d\phi$ ，含 r 的因子(即 r^2 ，剩余部分 $d\theta \sin \theta d\phi$ 因为可以直接提到偏微分号外面被除掉，所以不用考虑)是面积修正因子。于是 $\frac{\partial}{\partial r} j_r$ 被修正为 $\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 j_r)$ 。

演算草稿

以球坐标系为例

正交长度元: dr $r d\theta$ $r \sin \theta d\phi$

垂直面积元: $rd\theta r \sin \theta d\phi$ $dr r \sin \theta d\phi$ $dr rd\theta$

面积修正因子: r^2 $\sin \theta$ 1

平坦近似散度:

$$\nabla \cdot \mathbf{j} \approx \frac{\partial}{\partial r} j_r + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} j_\theta + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} j_\phi$$

修正后:

$$\nabla \cdot \mathbf{j} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 j_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta j_\theta) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} j_\phi$$

顺便提下：旋度算符的快速写法

对旋度算符，只要把面积修正换为长度元修正。仍以球坐标系为例

正交长度元: dr $r d\theta$ $r \sin \theta d\phi$

平坦近似旋度:

$$\nabla \times \mathbf{j} \approx \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} j_\phi - \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} j_\theta, \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} j_r - \frac{\partial}{\partial r} j_\phi, \frac{\partial}{\partial r} j_\theta - \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} j_r \right).$$

修正后右边为

$$\left(\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta j_\phi) - \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} j_\theta, \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \phi} j_r - \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r j_\phi), \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r j_\theta) - \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} j_r \right)$$

思考题



写出柱坐标系下的散度和旋度

总结

先平坦近似，然后

- ▶ 梯度不需要修正
- ▶ 散度需要面积元修正
- ▶ 旋度需要长度元修正

柱坐标系的拉普拉斯算符

以柱坐标系 r, θ, z 为例，长度元为： $dr, rd\theta, dz$ 。

对标量函数 f ，梯度

$$\nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial r}, \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta}, \frac{\partial f}{\partial z} \right)$$

再对梯度求散度，先作平坦近似：

$$\nabla^2 f \approx \frac{\partial}{\partial r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial f}{\partial z} \right)$$

然后面积元修正：

$$\begin{aligned} \nabla^2 f &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial f}{\partial z} \right) \\ &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}. \end{aligned}$$

极坐标的拉普拉斯算符

极坐标的拉普拉斯算符，只要去掉 z ：

$$\nabla^2 f = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2}.$$

Homework

- ▶ 椭圆坐标 (μ, ν) 表示平面直角坐标系里的点 $(\cosh \mu \cos \nu, \sinh \mu \sin \nu)$ 。说明椭圆坐标系是一种正交曲面坐标系，然后写出椭圆坐标系的拉普拉斯算符的表达式。
- ▶ 设四维的正交曲面坐标系 (t, x, y, z) 的正交线元长度分别为 $dt, a(t)dx, a(t)dy, a(t)dz$ ，其中 $a(t)$ 为某个已知的函数。写出该坐标系的拉普拉斯算符的表达式。
- ▶ 先写出三维球坐标的拉普拉斯算符。然后考虑用参数 $(r, \theta, \phi, \alpha)$ 来表示的四维球坐标系；参数跟直角坐标 (x_1, x_2, x_3, x_4) 的关系为

$$x_1 = r \sin \theta \sin \phi \cos \alpha, x_2 = r \sin \theta \sin \phi \sin \alpha,$$

,

$$x_3 = r \sin \theta \cos \phi, x_4 = r \cos \theta.$$

写出四维球坐标系的拉普拉斯算符的表达式。